Haut du formulaire

**Question 021-0905-0004 | 0 réponse juste | 0 réponse fausse | 1 point**

* [Signaler la question](https://e-learning.institut-mermoz.com/trainings/progress/625109#report)
* [Marquer la question](https://e-learning.institut-mermoz.com/trainings/progress/625109#pin)

La vitesse de rotation d'un moteur asynchrone à 4 pôles alimenté en 400 Hz est:

B

* **A - 12000 tr/mn**
* B - 1600 tr/mn
* C - 800 tr/mn
* D - 6000 tr/mn



Bas du formulaire

**Correction**

F = n.p

F = fréquence du courant

n = vitesse de rotation en tours par seconde

p = nombre de paires de pôles

On trouve n = 200 t/s soit 12000 t:mn

Mais le glissement est de 5% donc la vitesse du moteur ets de 12000 - (5% de 12000) soi 11400 t/mn

Haut du formulaire

**Question 021-0905-0006 | 0 réponse juste | 0 réponse fausse | 1 point**

* [Signaler la question](https://e-learning.institut-mermoz.com/trainings/progress/625109#report)
* [Marquer la question](https://e-learning.institut-mermoz.com/trainings/progress/625109#pin)

Quel est le type d'enroulement utilisé pour un moteur de démarreur ?

C

* A - Série-shunt
* B - Compound
* **C - Série**
* D - Induction



Bas du formulaire

**Correction**

On utilise des moteurs ayant  un enroulement série car ce type de moteur doit avoir un couple important dès le démarrage. Les moteurs série doivent d'ailleurs toujours être utilisés en charge car ils s'emballent à vide. On les utilise donc pour les démarreurs, les vérins électriques, etc ...